

Robottiikka

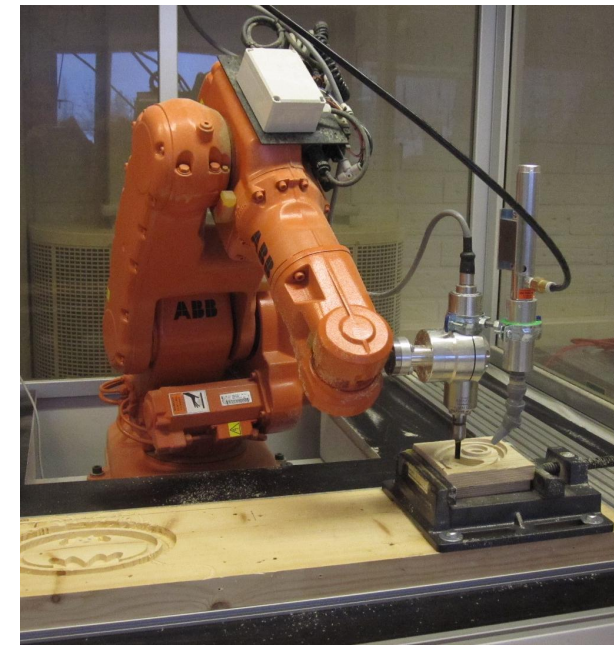
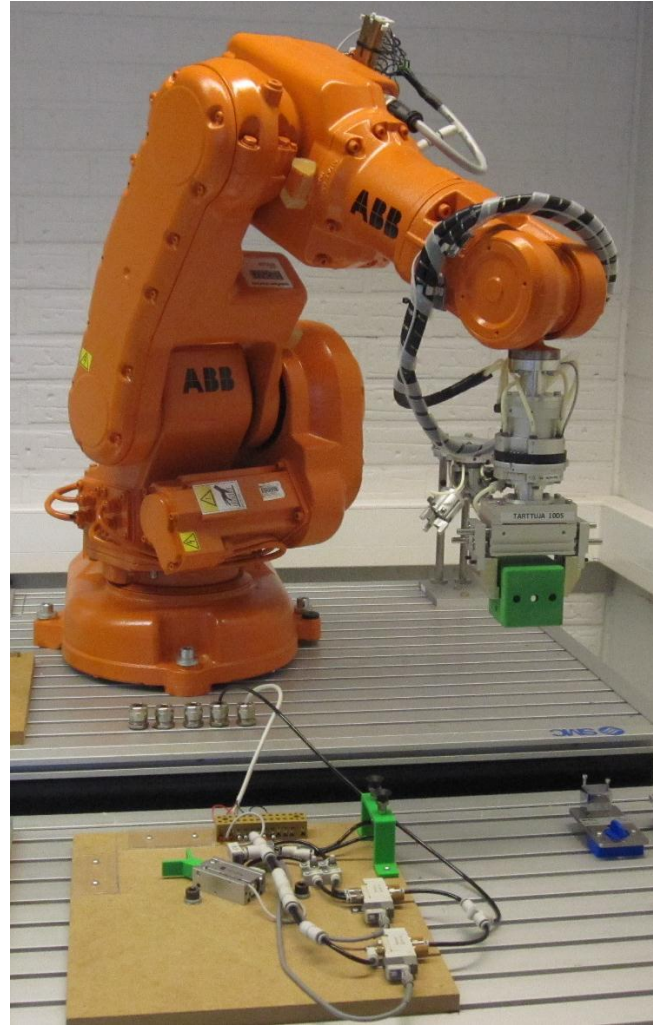


ABB IRB 140, kappaleenkäsittely

- Kuusi vapausastetta
- Ulottuvuus 810 mm
- Kuormankantokyky 6 kg
- Nopeus max 2,5 m/s
- Toistotarkkuus 0,03 mm

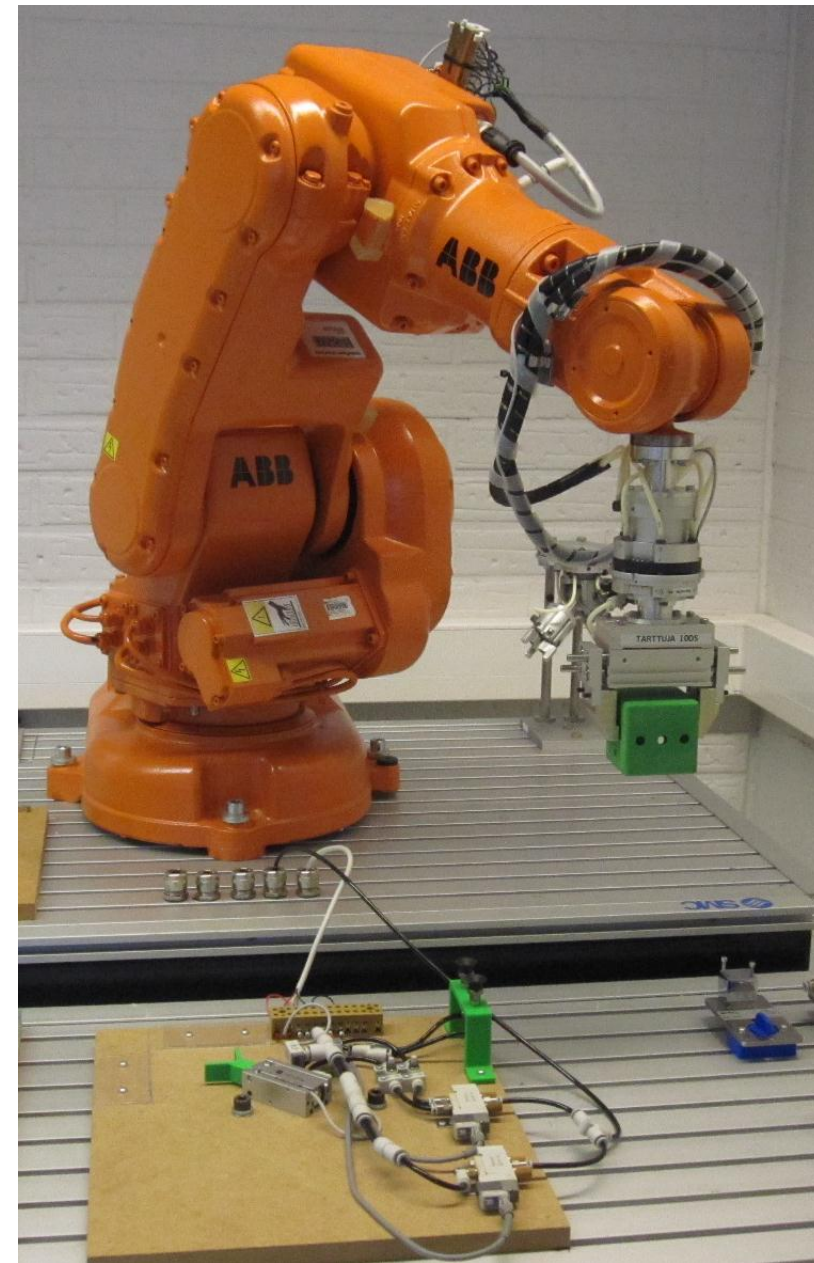
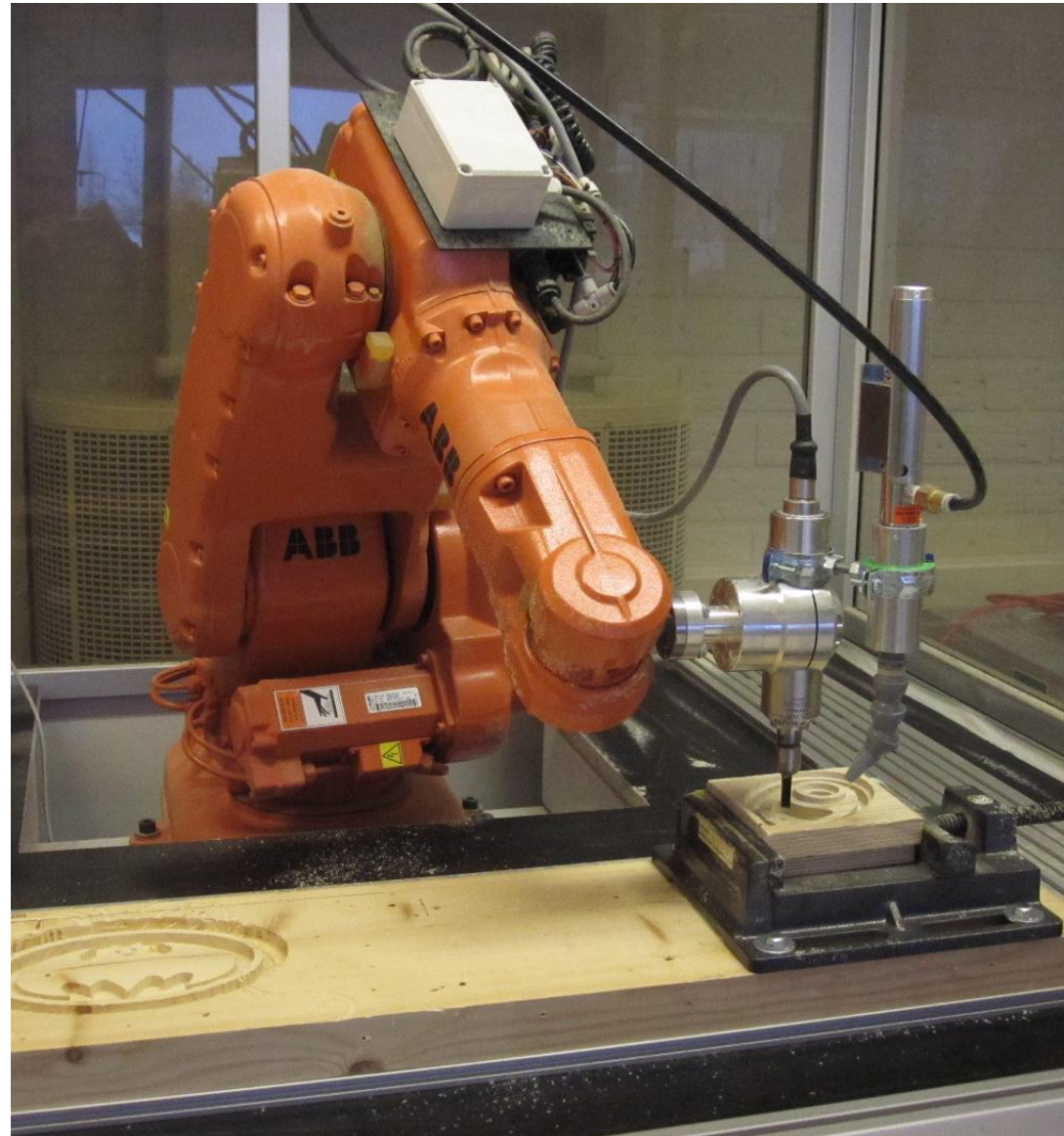
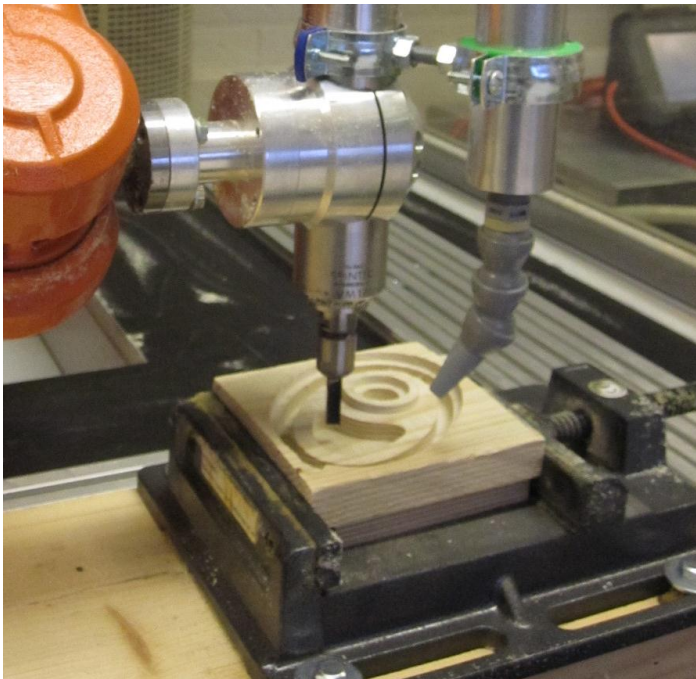


ABB IRB 140, työstösovellukset

- Spintec VM17 –kara
- Kierrosalue 20 000 – 54 000 rpm



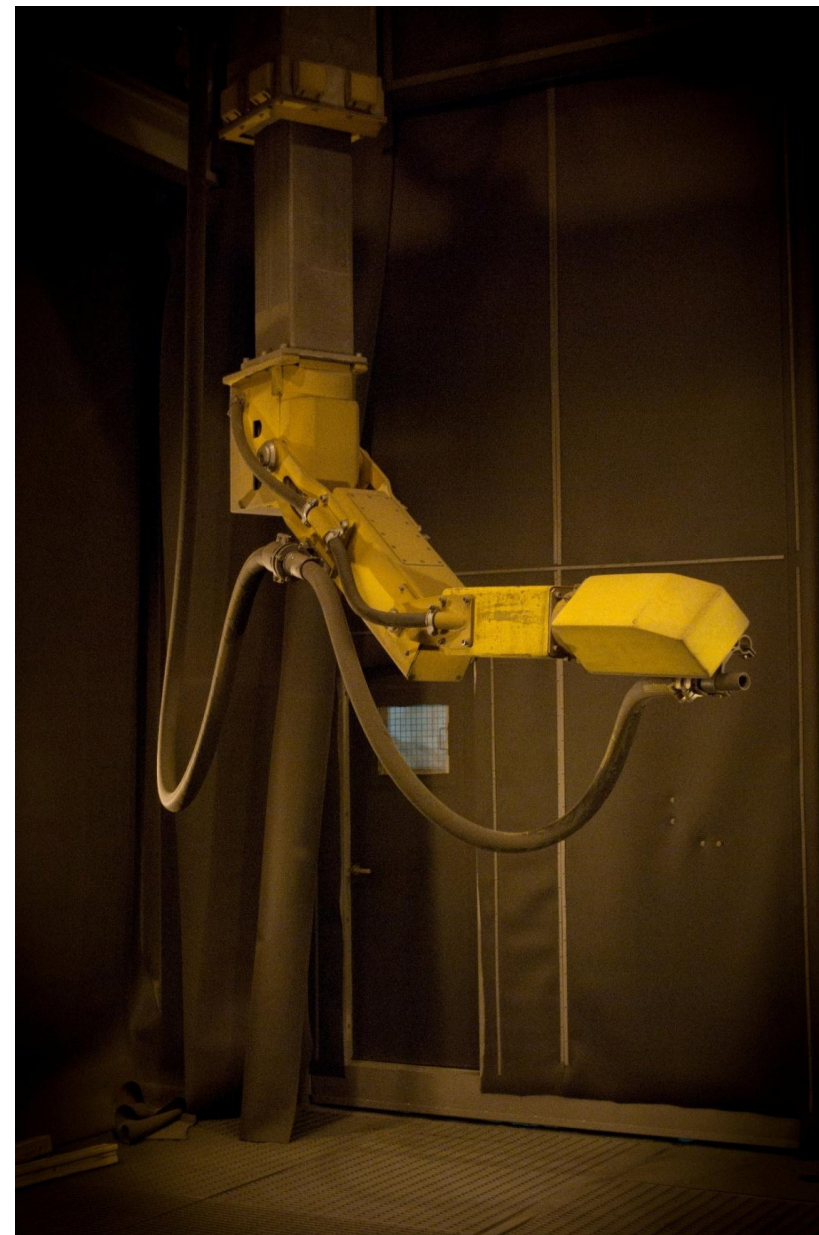
EPSON E2S551, kappaleenkäsittely

- Neljä vapausastetta
- Ulottuvuus 550 mm
- Kuormankantokyky 2 kg
- Nopeus max 6 m/s
- Toistotarkkuus 0,015 mm



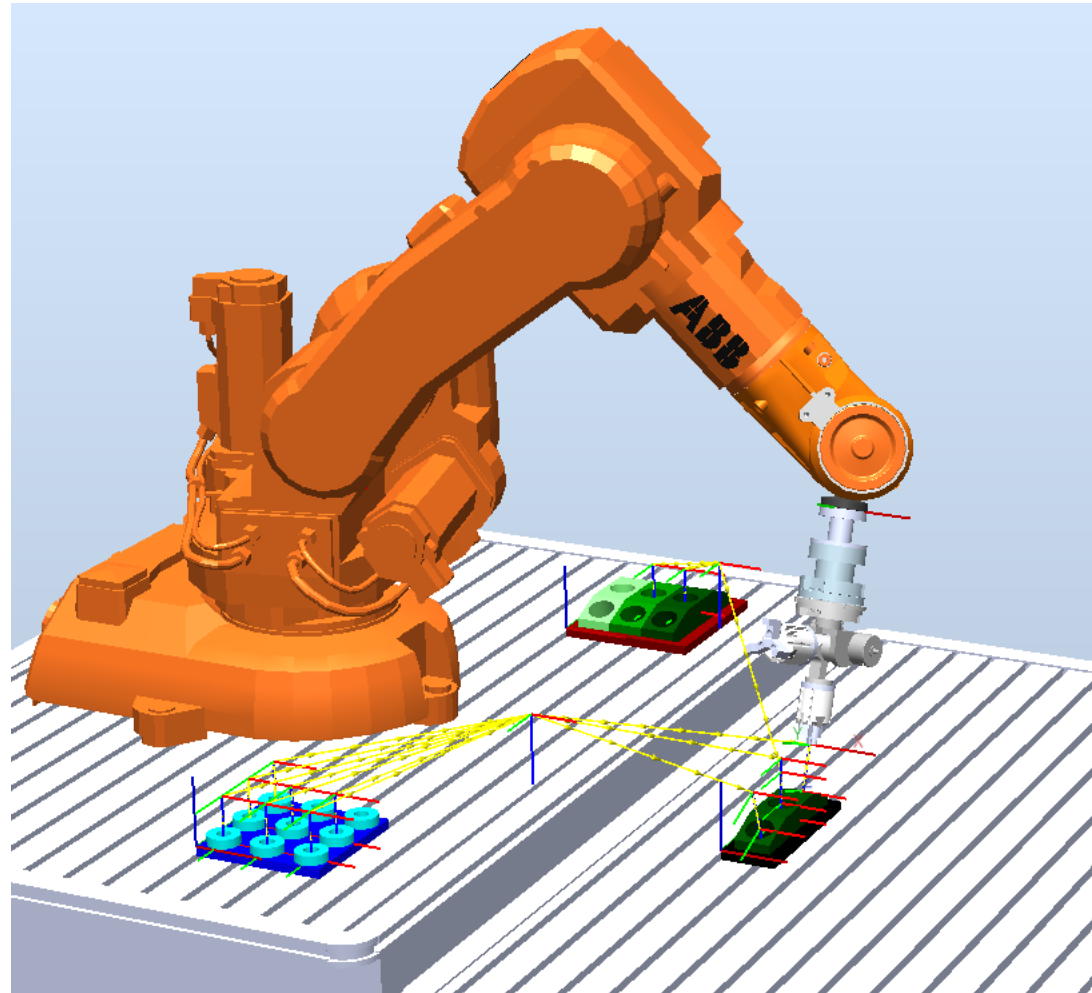
BLASTMAN B20, raepuhallus

- Moderniin teknologiaan perustuva raepuhallusrobotti
- Kahdeksan vapausastetta
- Robotti sijoitettu raepuhalluskammioon: kammion pituus 15 metriä, leveys 7 metriä ja korkeus 7 metriä
- Laitteistoon kuuluu puhalluskammion ulkopuolien ilmastoitu ja äänieristetty ohjaushytti
- Puhdistuskapasiteetti noin 100 m²/h



SIMULOINNIT, RobotStudio

- Simuloinnit ja offline-ohjelmointi
- Visualisointi
- Erilaiset työympäristön ratkaisut ja layoutit



SIMULOINNIT, PiPath

- Työstöjen offline-ohjelmointi
- Kääntää CAM-ohjelmistoilla tehdyt työstöradat robotin ohjelmiksi

